Задание для занятия

Тележка с датчиком



Соберите модель

Соберите тележку с датчиком приближения, направленным на место для груза.

Программа и проверка

Пока перед датчиком нет предмета, тележка движется. При появлении груза она останавливается, играет до–ми–соль и продолжает движение. Проверьте рабочее положение предмета на своей модели.

Вопрос для обсуждения

Почему предмет вне зоны датчика не меняет поведение тележки?

Сначала предложите предсказать действие, затем запустите модель и сравните с замыслом. Изменяйте одно условие за попытку. В паре чередуйте сборку, составление программы и объяснение.

Необходимые детали

Сверьте перечень с вашей комплектацией до занятия. Количество и набор соединителей зависят от конкретной сборки.



Мотор постоянного тока

1 шт.



Мотор постоянного тока

1 шт.



Датчик приближения

1 шт.



Звуковой модуль

1 шт.



Деталь типа 5 по фотографии

23 шт.



Белый соединитель

31 шт.



Основное колесо

2 шт.



Вспомогательное колесо

2 шт.

Короткий плоский соединитель

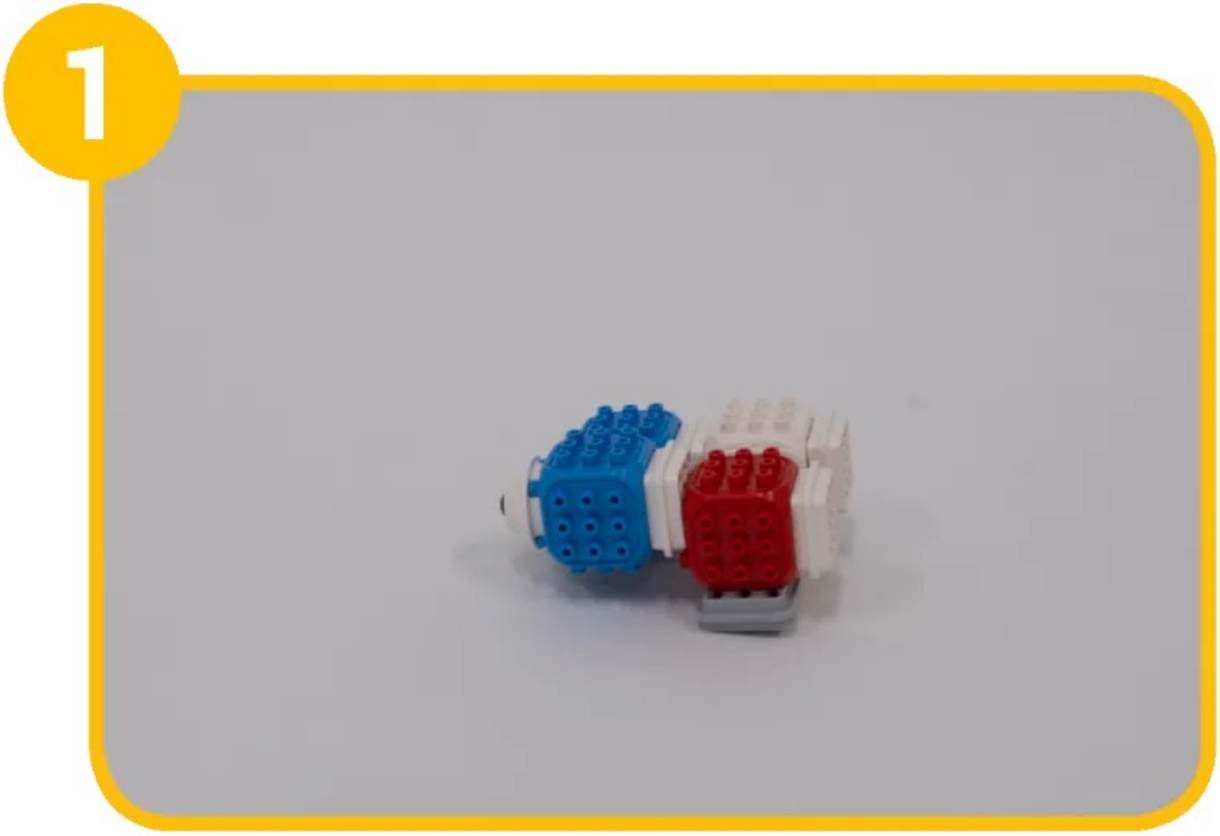
1 шт.

Длинный плоский соединитель

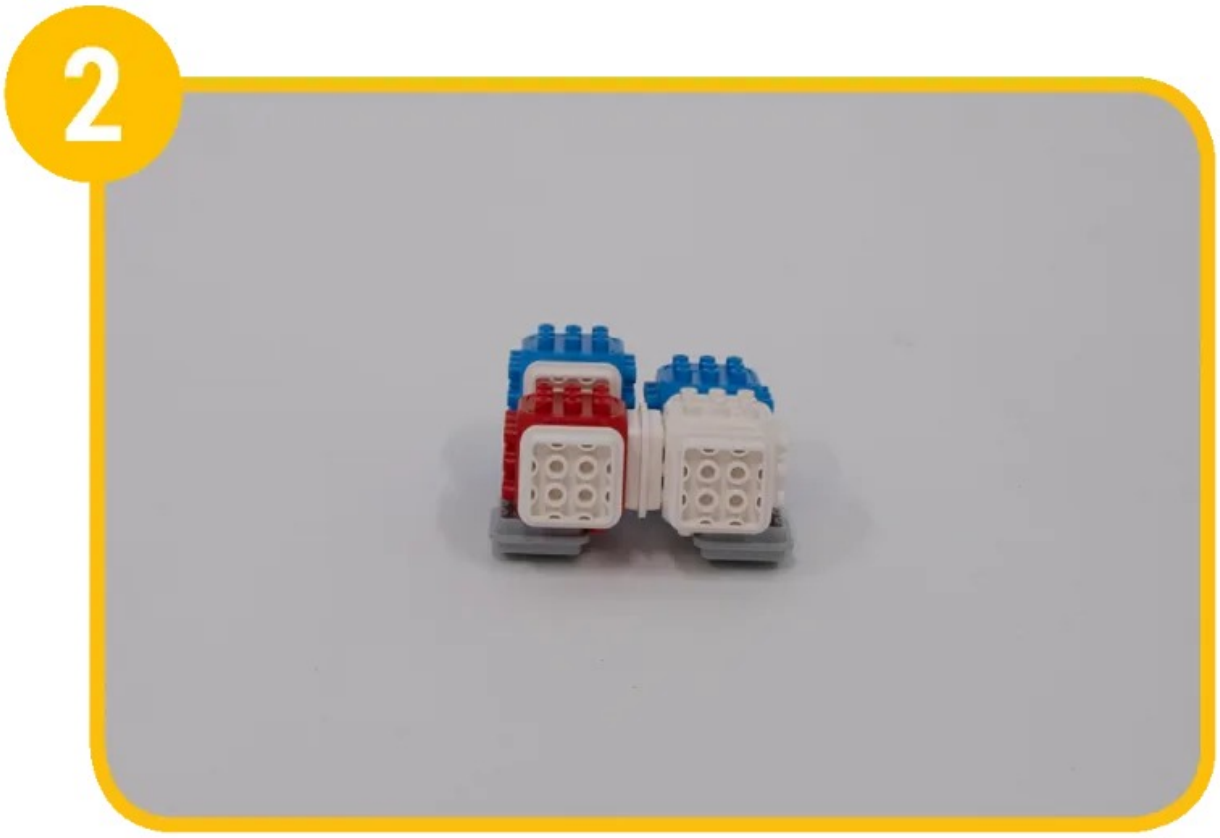
2 шт.

Пошаговая сборка

Шаг 1



Шаг 2



Пошаговая сборка

Шаг 3



Шаг 4

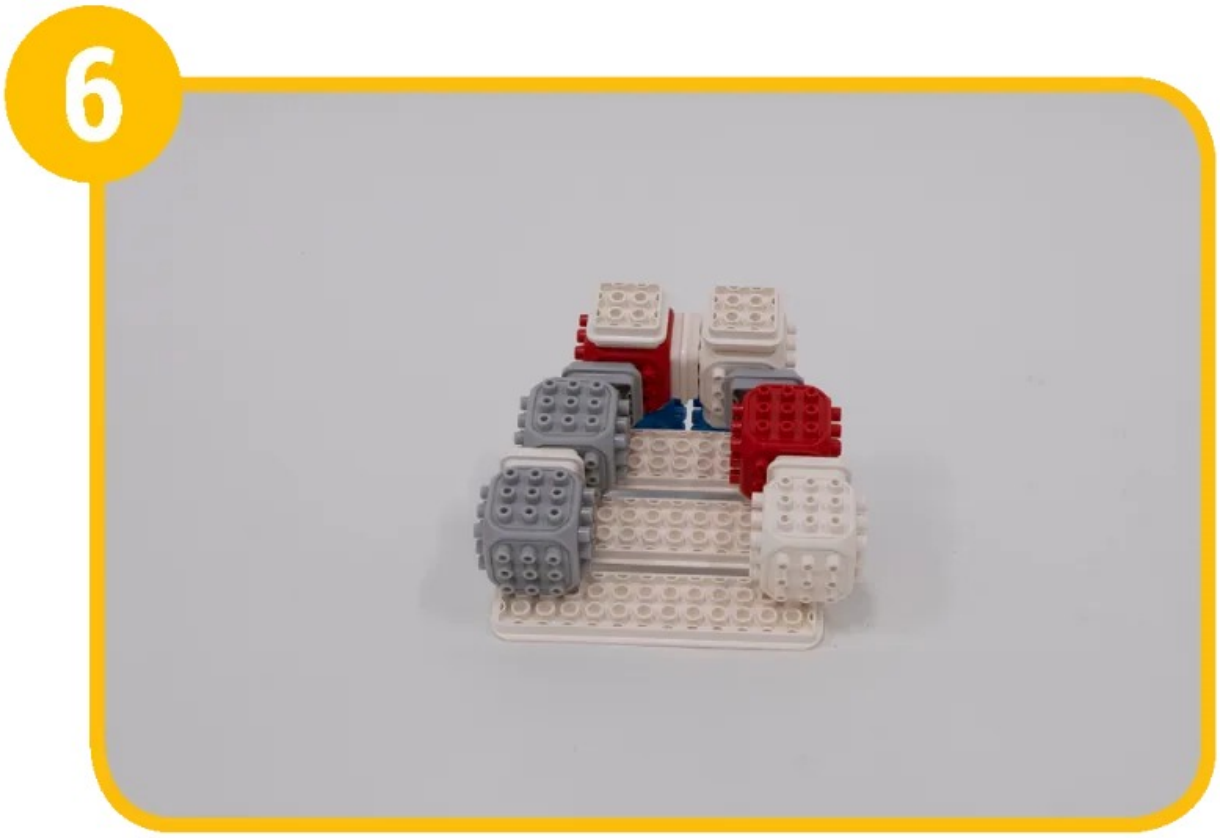


Пошаговая сборка

Шаг 5



Шаг 6

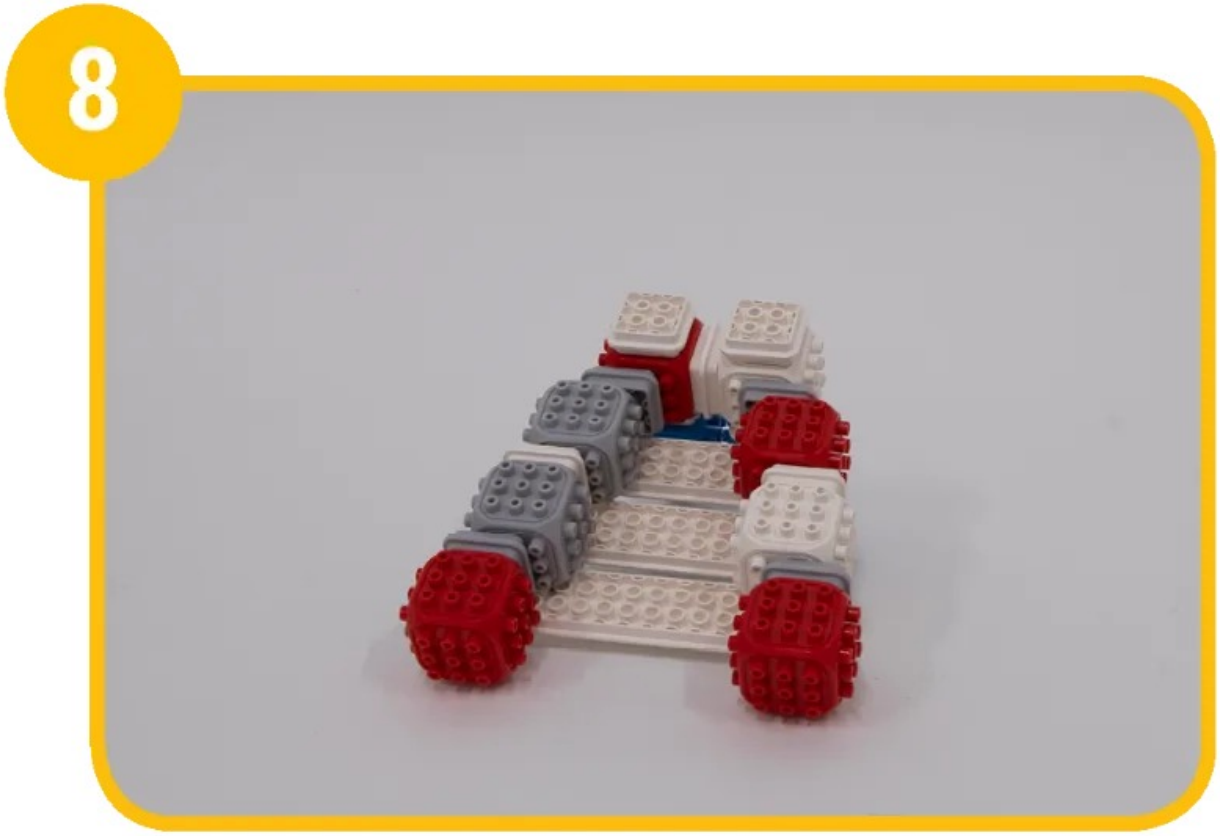


Пошаговая сборка

Шаг 7



Шаг 8

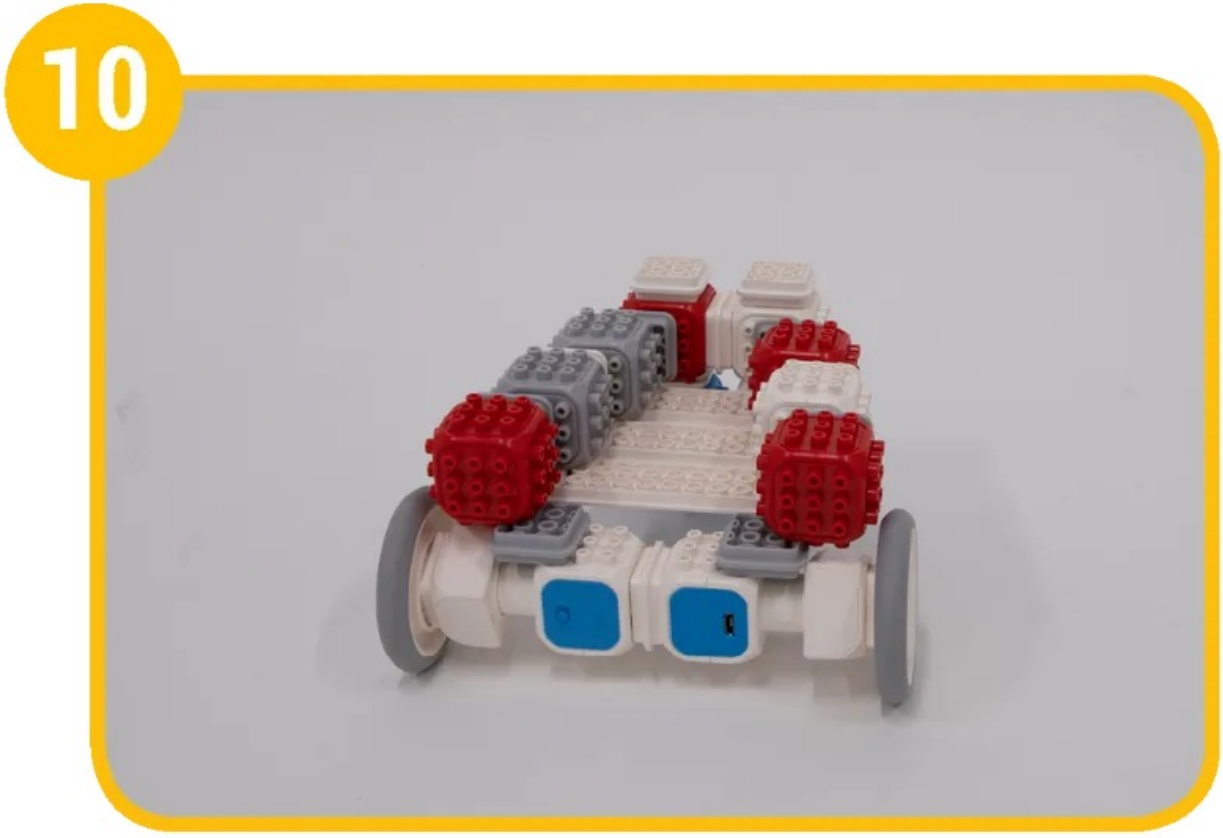


Пошаговая сборка

Шаг 9

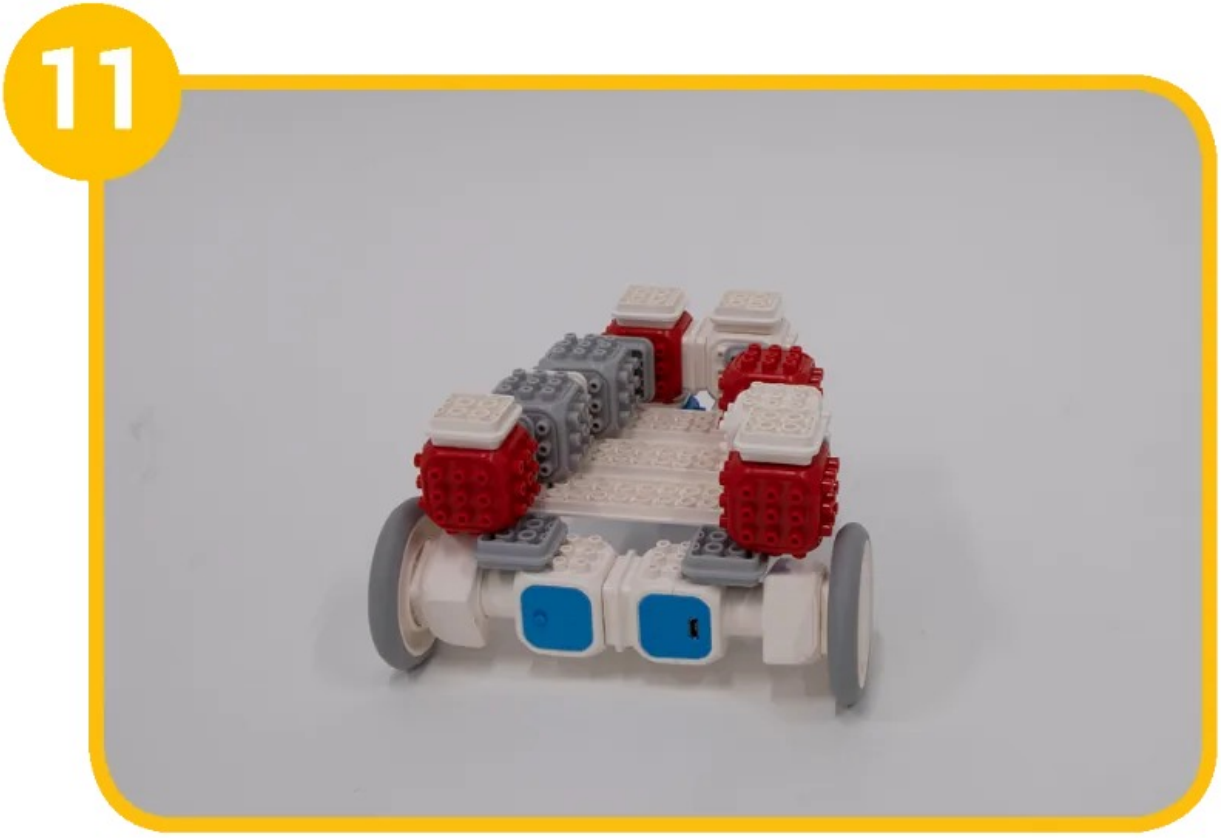


Шаг 10

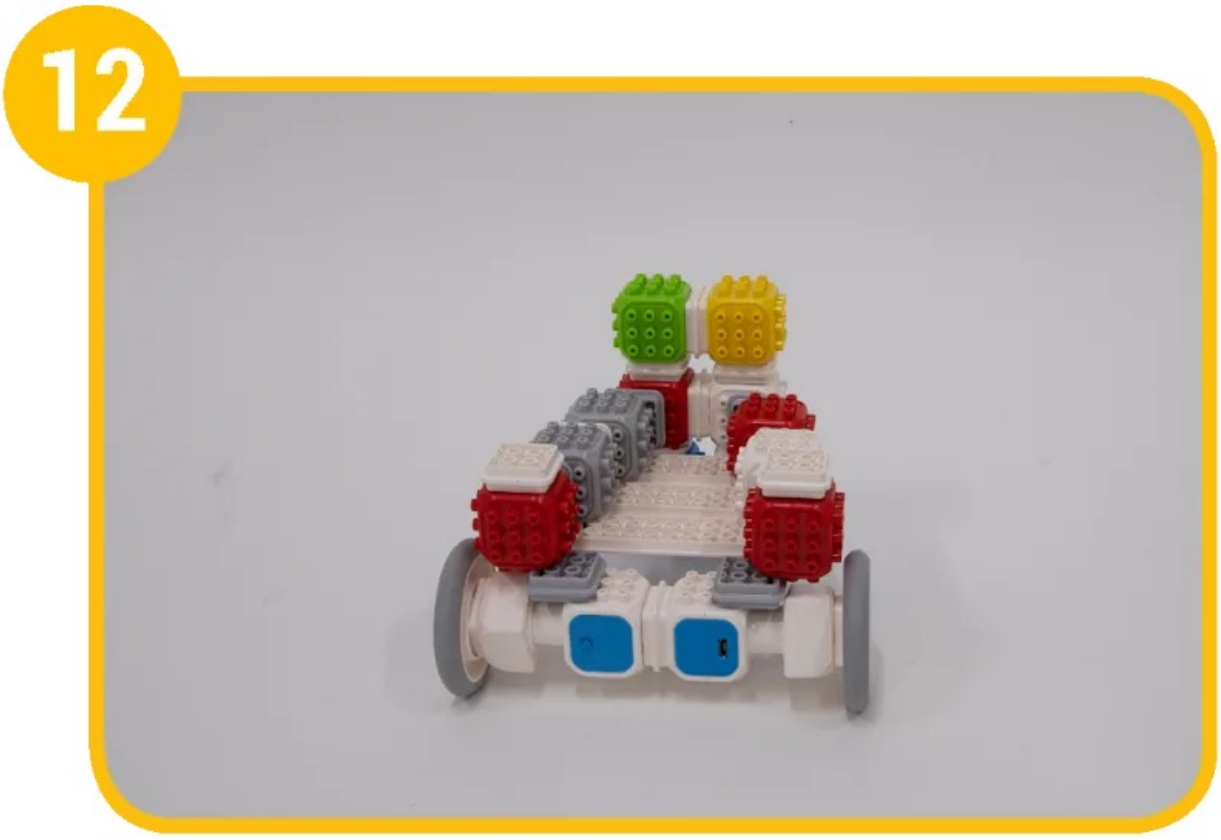


Пошаговая сборка

Шаг 11

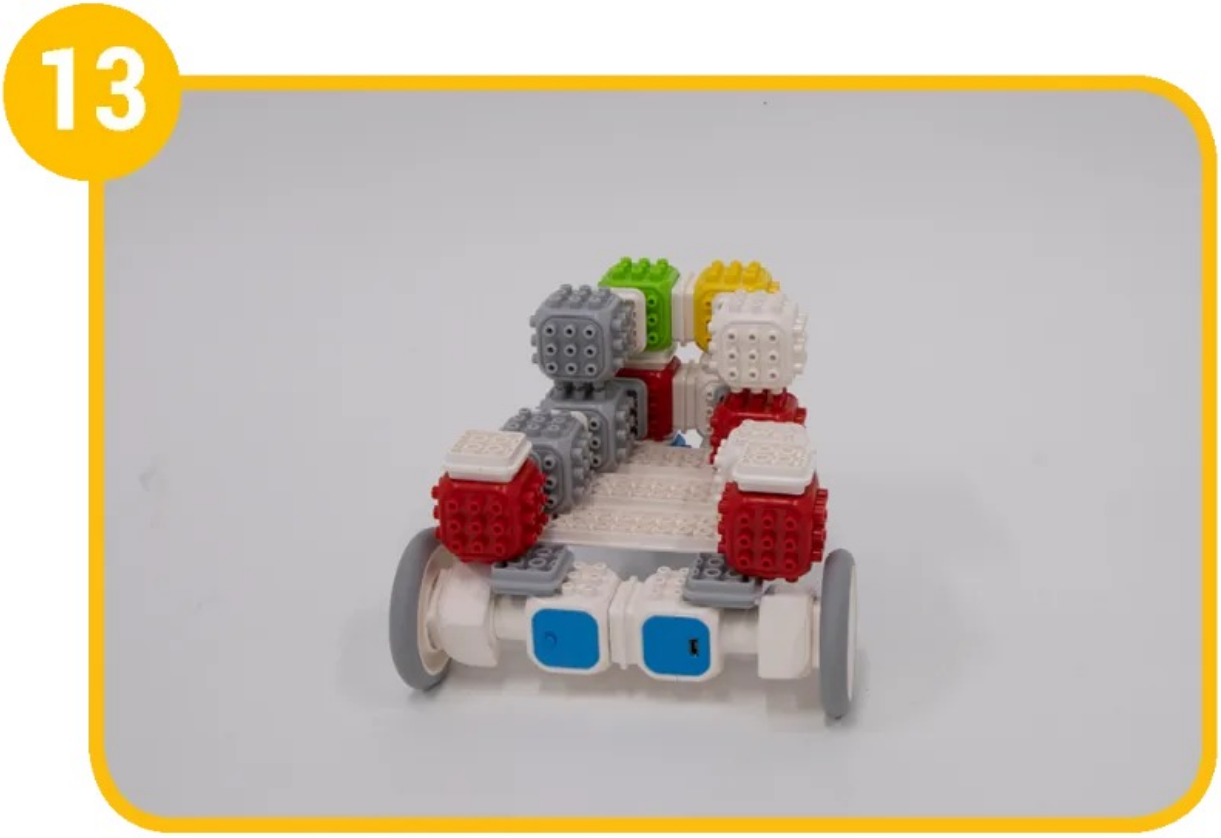


Шаг 12



Пошаговая сборка

Шаг 13



Шаг 14



Пошаговая сборка

Шаг 15



Шаг 16

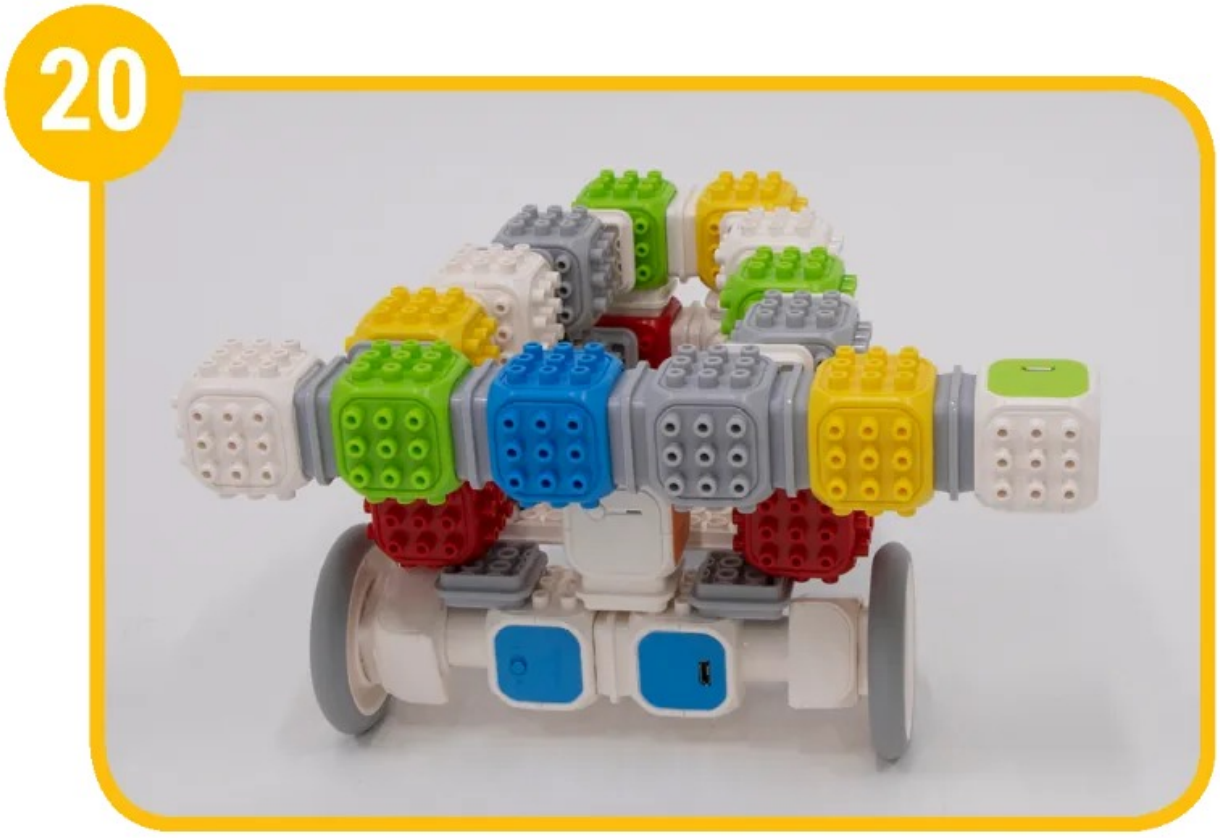


Пошаговая сборка

Шаг 17



Шаг 18



Пошаговая сборка

Шаг 19



Схема программы



Русское пояснение программы дано на первой странице.

Начало задаёт запуск, повторение возвращает к выбранным действиям, условие определяет реакцию на сигнал. Рисунок матрицы создают в соответствующем редакторе.

Подписи локализованы на русский язык. Это учебная иллюстрация интерфейса соответствующей редакции приложения.